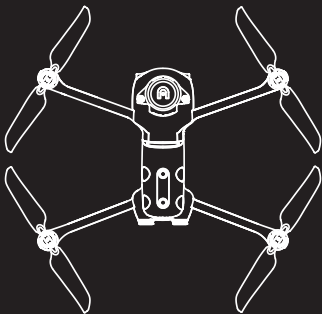


快速指引

EVO II RTK 系列



AUTEL
ROBOTICS

目录

1. 初识EVO II RTK 系列	1
2. 飞行指示灯	4
3. 遥控器介绍	5
4. 飞行器&遥控器充电	6
5. 下载Autel Explorer™ 应用程序	7
6. 准备飞行器	7
7. 安装螺旋桨	8
8. 准备遥控器	9
9. 开启设备	10
10. 起飞	10
11. 摇杆操控方法 (美国手)	11

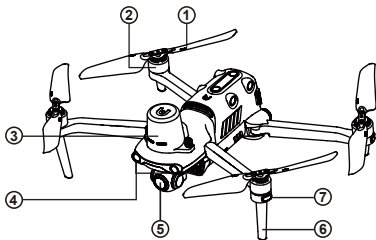
1. 初识EVO II RTK 系列

现在开启您的探索、发现和创造之旅。EVO II RTK 系列具备高精度厘米级定位精度，便携易用。不仅具有避障和智能飞行模式等先进的功能，而且利用高科技装备轻松实现72km/h最高速度，长达36分钟的飞行时间，9公里(FCC)图传距离。

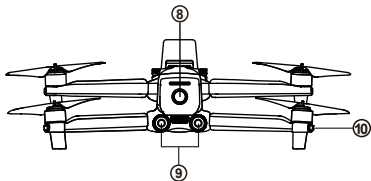
而飞行性能只是一个开始，EVO II RTK 系列稳定的3轴相机可以在移动设备上查看分辨率达1080p的实时画面，或者在遥控器的内置OLED屏幕上查看720p实时画面。

⚠ 重要：

1. 初次飞行之前请查阅所有文档说明。
 2. 不当操作无人机将会带来伤害或损失，并失去所有适用的质保服务。
-

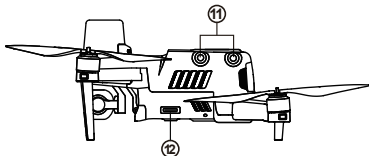


- | | |
|----------|-----------|
| ① 螺旋桨 | ⑤ 云台相机 |
| ② 电机 | ⑥ 起落架 |
| ③ RTK模块 | ⑦ 前LED指示灯 |
| ④ 前视视觉系统 | |



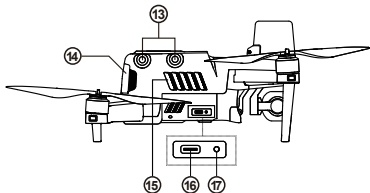
后视图

- ⑧ 飞行器电源按钮
- ⑨ 后视视觉系统
- ⑩ 后 LED 指示灯



左视图

- ⑪ 左侧视觉系统
- ⑫ Micro-SD卡卡槽



右视图

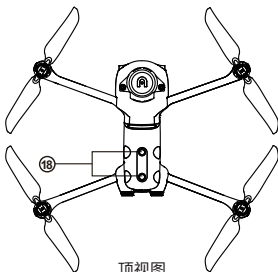
⑬ 右侧视觉系统

⑯ USB-C 端口

⑭ 飞行器电池

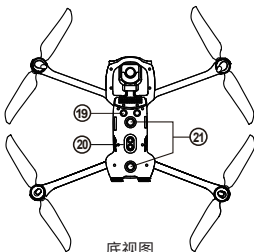
⑰ 遥控配对按钮/配对指示灯

⑮ 风扇排风口



顶视图

⑯ 顶部视觉系统



底视图

⑲ 超声波传感器

⑳ LED 补光灯

㉑ 下部视觉系统

2. 飞行指示灯

飞行器机头LED状态指示灯用于指示飞行器机头方向,在飞行器通电后,将会显示红灯常亮。机尾的飞行器状态指示灯,指示当前飞控系统的状态请参考下表,了解不同的闪灯方式所表示的飞控系统状态。

状态指示灯说明:

慢速闪烁: 每 2 秒闪烁一次

快速闪烁: 每秒闪烁两次

闪烁两次: 闪烁两次,然后暂停,之后重复该过程

交替闪烁: 以不同的颜色交替闪烁

颜色说明:

R 红色

G 绿色

Y 黄色

飞行 LED 指示灯状态定义

正常状态

RGY - 交替闪烁

系统自检

YG - 交替闪烁

预热

G - 慢速闪烁

飞行器处于 GPS 模式

警告

Y - 慢速闪烁

飞行器处于 ATTI 模式

Y - 快速闪烁

飞行器与遥控器之间无连接

R - 慢速闪烁

低电量警告

R - 快速闪烁

严重低电量警报

R - 常亮

严重问题或IMU异常

RY - 交替闪烁

指南针异常,需校准/磁力计干扰

指南针校准

Y - 快速闪烁

准备对指南针进行校准/飞行器正在进行校准

G - 常亮

校准成功

R - 红色常亮

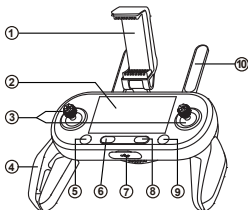
校准失败

手势指令

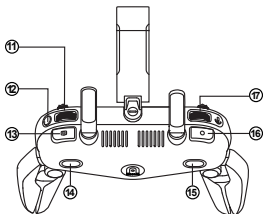
R - 快速闪烁

接收到手势指令

3. 遥控器介绍



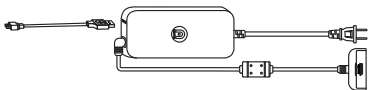
- | | |
|-----------|--|
| ① 移动设备支架 | 可调 180° 观看角度, 提供最佳观看效果 |
| ② 飞行信息面板 | 显示飞行状态、警告消息和实时视频画面 |
| ③ 摇杆 | 控制飞行器的方向和运动 |
| ④ 手柄 | 可折叠以减少存放空间 |
| ⑤ 起飞/降落按钮 | 操控飞行器起飞或降落 |
| ⑥ 电源按钮 | 长按该按钮 2 秒可打开/关闭遥控器 |
| ⑦ USB 端口 | 用于充电或连接移动设备 |
| ⑧ 暂停按钮 | 指示飞行器暂停自主飞行并悬停在原地, 或者恢复自主飞行 |
| ⑨ 返航按钮 | 命令飞行器返回返航点 |
| ⑩ 天线 | 与飞行器之间的通信频率为 2.4 GHz / *5.8GHz (or 5.7GHz) |
- *5.8GHz适用于中国, 北美, 欧洲, 澳洲;
5.7GHz适用于日本。



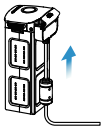
- | | |
|-----------|---|
| ⑪ 屏幕导航旋钮 | 滚动浏览 OLED 屏幕 |
| ⑫ 屏幕导航按钮 | 断开移动设备后, 按此按钮 1 秒可进入/退出遥控器上的图像传输屏幕 |
| ⑬ 拍照按钮 | 拍摄照片。打开连拍模式后, 按一下该按钮可拍摄多张图片。有关详细说明, 请参阅 App 手册。 |
| ⑭ 按钮 A | 使用 Autel Explorer™ App 可设置功能 |
| ⑮ 按钮 B | 使用 Autel Explorer™ App 可设置功能 |
| ⑯ 录像按钮 | 开始或停止视频录制 |
| ⑰ 云台俯仰角拨轮 | 控制相机云台的俯仰角 |

4. 飞行器&遥控器充电

充电器含两个接口, 可同时为飞行器电池和遥控器充电。



1) 飞行器电池:将充电线插入充电槽口。



2) 遥控器: 打开遥控器底部的USB接口保护盖,将USB充电线插入充电端口。



备注

- 飞行前应始终将飞行器和遥控器电池充满电。
 - 飞行器电池充满约需 90 分钟,遥控器充满约需 180 分钟。
-

5. 下载Autel Explorer™ 应用程序

虽然只使用遥控器便可操控飞行器,但高级飞行和摄影录像功能需要借助应用程序来实现。

参考以下步骤连接应用程序。

1. 在App Store/Google Play/安卓/360应用市场/官网中输入关键字“Autel Explorer”,搜索并下载Autel Explorer™ 应用程序。
2. 在您的移动设备上启动应用程序。
3. 根据屏幕提示连接移动设备和遥控器。

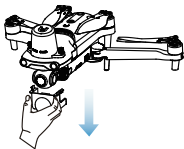
注意: Autel Explorer支持iOS 9.0及之后的版本和Android 4.4及之后的版本。



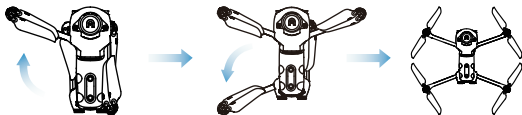
App Store

6. 准备飞行器

1) 请在开启飞行器电源开关前,取下云台保护罩,如下图所示。



2) 展开机臂和螺旋桨



△ 重要

折叠机臂之前,应先关闭飞行器电源开关。先折叠后机臂和螺旋桨,然后再折叠前机臂。

7. 安装螺旋桨

飞行器默认已安装好螺旋桨,如果您需要重新安装,请参考以下指导。注意螺旋桨必须完好无损且稳固安装在飞行器上,将带有白色圆环标记的螺旋桨安装至带有白色圆环标记的电机桨座上,将无白色圆环标记的螺旋桨安装至无白色圆环标记的电机桨座上。

• 安装螺旋桨

- 1) 确认飞行器已关闭。
- 2) 选好与每个电机匹配的螺旋桨。
- 3) 用力按下螺旋桨,然后沿锁定方向转动,使螺旋桨安装牢固。

• 拆卸螺旋桨

- 1) 关闭飞行器。
- 2) 用力按下螺旋桨,然后沿解锁方向转动,以拆卸螺旋桨。



说明

 锁定方向:按指示方向旋转以固定螺旋桨。

 解锁方向:按照指示旋转螺旋桨以将其松开。

 无白色圆环标记螺旋桨>配对>无白色圆环标记电机桨座

 白色圆环标记螺旋桨>配对>白色圆环标记电机桨座

警告

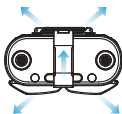
安装或拆卸螺旋桨之前,应先关闭飞行器电源开关。

重要

安装或拆卸螺旋桨时,需佩戴防护手套。

8. 准备遥控器

1) 依次展开移动设备支架,天线和手柄。

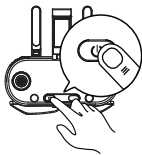


2) 垂直摆放天线来获取最强信号。

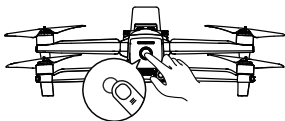


9. 开启设备

- 1). 长按电源开关3秒, 开启遥控器。

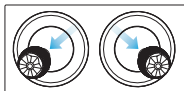


- 2). 长按电源按钮3秒, 开启飞行器。电量指示灯随之亮起, 显示当前飞行器电量。



10. 起飞

- 1) 起飞前, 请将飞行器置于平坦地面, 并使机尾朝向自己。
- 2) 同时内八或外八拨动摇杆并停留2秒:



或者



- 3) 电机启动后, 您可选择以下任一方法命令飞行器起飞:



按住起飞/降落按钮
3秒钟



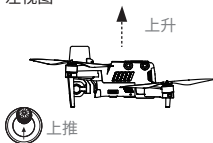
慢慢地向上推动
左侧摇杆(模式2)

注意: 起飞前, 将飞机放在平坦的水平面上, 并使机尾朝向自己。

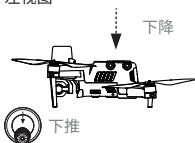
11. 摇杆操控方法 (美国手)

左摇杆

左视图



左视图



俯视图

机头向左转



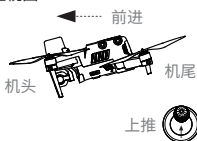
俯视图

机头向右转



右摇杆

左视图



左视图

后退



后视图

左移



后视图

右移



AUTEL
ROBOTICS



道通智能服务号

WWW.AUTELROBOTICS.CN

©2020-2021 深圳市道通智能航空技术有限公司 | 版权所有